

MANUAL DEL USUARIO

ES



thefirebeam *Xtra*

Detector de humos lineal por reflexión

ÍNDICE

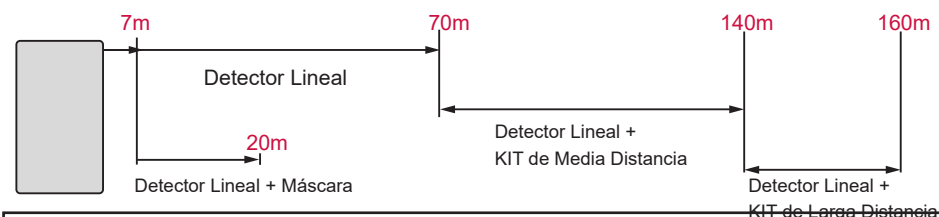
1- Indicaciones de alcance y posición	5
1.1- ¿A qué distancia?	5
1.2- ¿Que posición?.....	6
2- Instalación y puesta en marcha.....	7
2.1- Montaje de la unidad principal.....	7
2.2- Montaje del controlador.....	8
2.3- Programación	9
2.4- Pruebas	13
3- Sistema de pantallas y menús	14
3.1- Pantalla de inicio.....	14
3.2- Cómo utilizar el sistema de menús	15
4- Características técnicas	21
4.1- Dimensiones del módulo de control.....	21
4.2- Dimensiones de la barrera.....	22
4.3- Dimensiones del kit de espejos de 70 a 140 metros.....	23
4.4- Dimensiones del kit de espejos de 140 a 160 metros	24
4.5- Dimensiones de la placa de montaje de la barrera.....	25

1- Indicaciones de alcance y posición

Estas directrices se dan sólo como una guía y es importante que se remitan a la normativa apropiada en todo momento.

1.1- ¿A qué distancia?

Con el reflector incluido puede instalar el Detector Lineal a distancias de **7 a 70 m**. Si el rango es inferior a los **20 m** utilice la máscara para el reflector incluida. Para distancias de **70 a 140 m** necesitará usar el **Kit de Media Distancia** mientras que para distancias de **140 a 160 m** requerirá el **Kit de Larga Distancia**.



El Detector lineal (7-70m)

El detector lineal consta de una Unidad Sensora, un Controlador, un Reflector, una llave allen de 3 mm y una guía rápida de inicio de instalación.



El Detector lineal + Kit de Media Distancia (70 a 140 m)

Para distancias de 70 a 140 m necesitará usar el detector lineal y un Kit de Media Distancia (el kit consta de una placa soporte con 3 reflectores extra). Necesitará añadir el reflector del Kit Standard al Kit de Media Distancia con las herramientas proporcionadas).



El Detector lineal+ Kit de Larga Distancia (140 a 160 m)

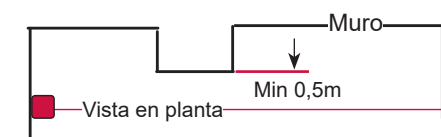
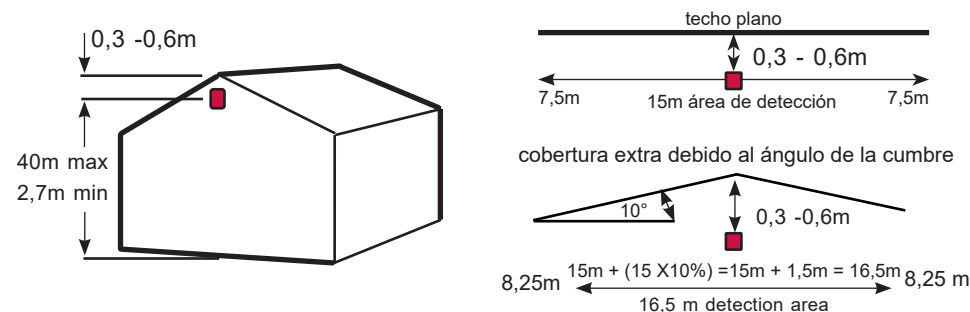
Para distancias entre 140 a 160 m necesitará usar el detector lineal y un Kit de Larga Distancia (El kit consta de una placa soporte con 8 reflectores extra, necesitará añadir el reflector del Kit Standard al Kit de Larga Distancia con las herramientas proporcionadas).



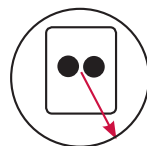
1.2-¿Qué posición?

Un tejado se considera plano siempre que la diferencia de altura entre sus partes más altas sea menor de **0,6 m**. En ese caso el sistema se puede situar en cualquier lugar entre **0,3 y 0,6m** por debajo del tejado, desde una altura mínima de **2,7 m** hasta una altura máxima de **40 m** respecto al suelo. La barrera tiene un área de detección de **7,5 m** a ambos lados del haz luminoso.

Si el tejado no es plano (la diferencia de altura entre las partes más altas es mayor de 0,6 m), el emplazamiento del sistema de detectores debe situarse entre **0,3 y 0,6 m** por debajo de la cumbre hasta una altura máxima de **40 m** desde el nivel del suelo. El área máxima protegida a cada lado del haz luminoso puede ser ampliada en un 1% por cada grado



Se debería posicionar el haz luminoso a más de 0,5 m de cualquier saliente.



El campo visual debería ser de un radio de 50 cm desde el centro de el inicio del haz de luz.

Monte siempre el sistema sobre una estructura sólida, paredes de ladrillo, pilares o vigas de hormigón o metal. Instale el detector lineal a una altura mínima de **2,7 m** por encima del nivel del suelo, para evitar que la obstrucción del haz luminoso (por ejemplo por el paso de carretillas elevadoras, personas, etc).

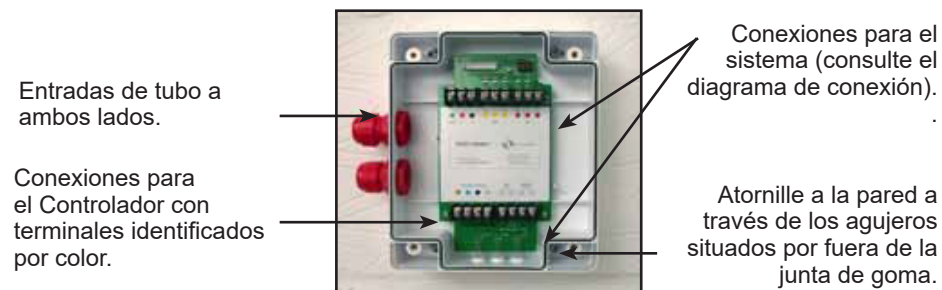
Evite enfocar la unidad principal directamente hacia la luz solar.

Nota: Se debe tener especial cuidado al instalar barreras y reflectores en entornos donde haya condensación. Por ejemplo, en almacenes abiertos cercanos al agua, o zonas que estén expuestas a cambios rápidos de temperatura. Para solucionar este problema se comercializa un kit antiniebla que contiene un reflector especial y una cobertura para la lente. También están disponibles reflectores individuales. La barrera estándar y los kits de distancia pueden ser suministrados en versión antiniebla si se piden expresamente.

2- Instalación y puesta en marcha

2.1- Montaje de la unidad principal

Atornille la placa posterior de la unidad principal a la pared. Siempre que sea posible use una localización robusta tal como ladrillo o estructuras de acero (evite montar la barrera en revestimientos metálicos externos, etc).



También esta disponible una placa soporte adaptable. Use este accesorio para un fácil montaje. Los agujeros están pretaladrados para la correcta ubicación de la unidad principal.



Conecte la unidad principal a la placa base enchufando primero el conector.



Asegúrese de que esta parte del conector está hacia arriba.



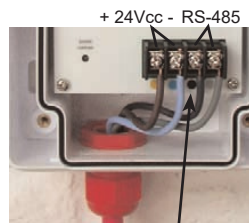
Después apriete los tornillos de la unidad principal con la llave allen de 3 mm proporcionada.

2.2- Montaje del controlador

Importante. Monte el controlador a la altura de los ojos en un lugar de fácil acceso.

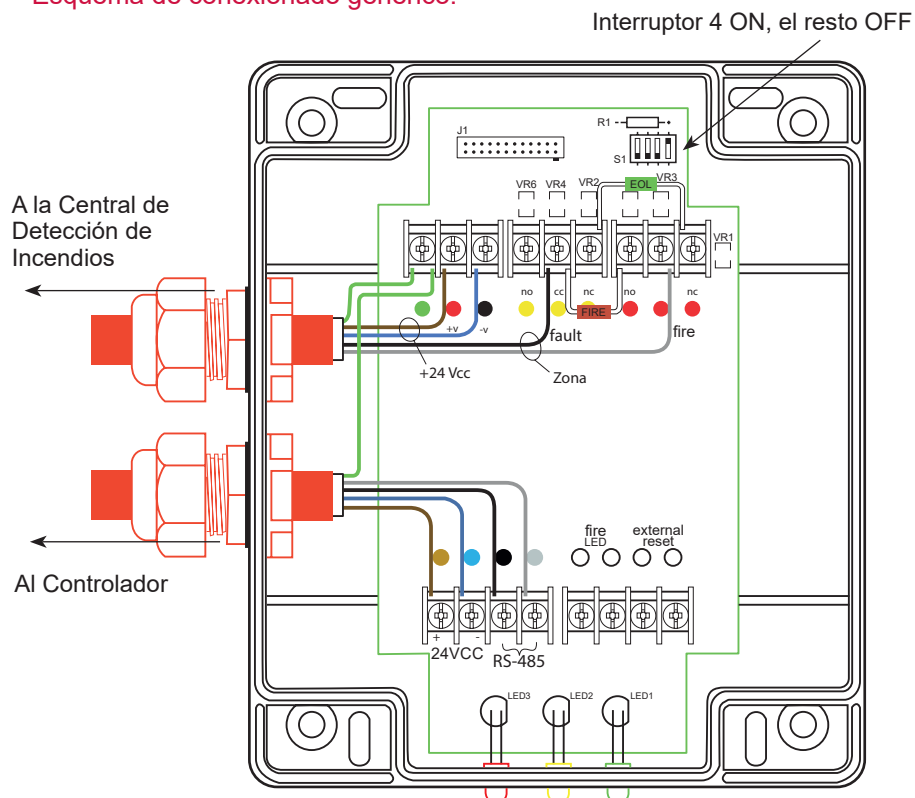


Atornille a través de los agujeros provistos en la carcasa por fuera de la junta de goma.



Conecte mediante cables con la unidad principal usando los terminales codificados por color.

Esquema de conexionado genérico:



MARRON	●	+ alimentación (12-30 VCC)
AZUL	●	- alimentación (retorno)
NEGRO	●	+ zona
GRIS	●	- zona
VERDE	●	tierra (pantallas)

Para instalar esta barrera en un sistema de detección convencional necesitará instalar las resistencias de supervisión de alarma (**FIRE**) y de final de línea (**EOL**), utilice los siguientes valores:

FIRE 330 Ohm 2W ó 100K 1/4W.
ALARM 4K7 1/4W ó 200K 1/4W.

Tensión de alimentación	12Vdc to 24 Vdc +25% -15%
Consumo en reposo	3.5mA
Consumo en alarma	3.5mA
Consumo en alineamiento	normal 3.5mA, rápido 17mA
Corriente máxima en contactos de relé (FIRE FAULT)	2A@ 30Vdc

2.3- Puesta en marcha

Para la programación del detector lineal siga los pasos que se detallan a continuación:

1. No monte el reflector o manténgalo cubierto.



2. Al encender el dispositivo verá **the Firebeam XTRA** y después el sistema mostrará la pantalla **Calidad del aire 0% Estado - AVERIA**

3. Acceda al menú pulsando ENTER.

4. La siguiente pantalla que verá es **English**. Si necesita cambiar de idioma use las teclas de derecha e izquierda para desplazarse por los idiomas, cuando haya encontrado su idioma pulse ENTER, el sistema continuará con el idioma elegido.

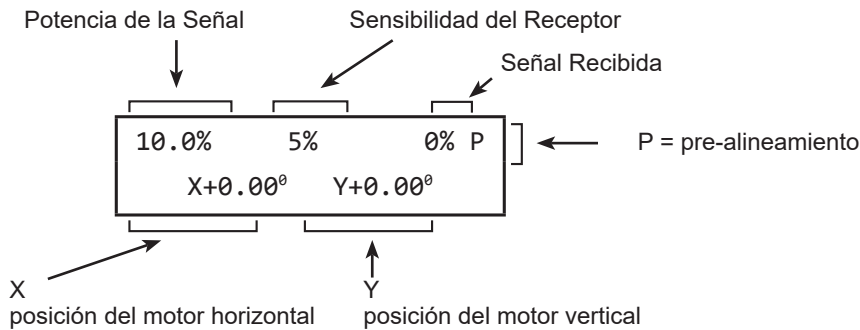
5. Al pulsar ENTER verá el menú de selección de la velocidad de alineamiento. En la mayoría de casos se recomienda utilizar el modo rápido pero si ha de alinear varias barreras a la vez utilice el modo NORMAL para evitar un consumo eléctrico excesivo.

nomal fast*

5. Navegue a través de los menús hasta que aparezca Mantenimiento.

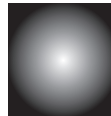
6. Entre en **Mantenimiento** y pulse ENTER en Pre-Alineación.
(El prealineación es probablemente la fase más importante de la programación).

7. Ud. verá esta pantalla:

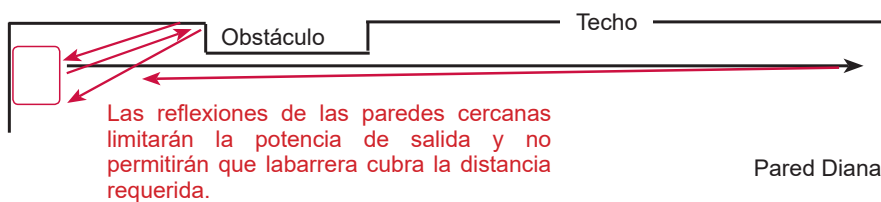


8. La Sensibilidad del Receptor comenzará a aumentar hasta el 100% y después la Potencia de la Señal. La potencia y la sensibilidad serán mayores durante esta fase y se reducirán una vez que el proceso de autoalineación haya finalizado.

En esta fase el receptor está ajustando la potencia para cubrir la distancia que le separa de la 'Pared Diana'. El haz luminoso debe proyectarse en la 'Pared Diana' como un círculo de 500 mm de diámetro y alrededor del recorrido del haz debe haber un espacio de 1 m libre de obstáculos. Si no fuera así la Potencia de la Señal dejará de aumentar. Fluctuaciones de entre un 5 y un 10% son sinónimo de un obstáculo en el haz.



Mediante el movimiento del haz (**mirando siempre a la pared**) izquierda (X-) derecha (X+) arriba (Y+) y abajo (Y-) puede orientarlo para evitar los obstáculos para alcanzar una Potencia de Señal mayor.



9. Una vez que esté conforme con las lecturas de las potencias de la señal presione ENTER y confirme pulsando la tecla derecha.

Aparecerá el menú Alineami Manual presione ENTER para entrar, verá esta pantalla:

Manual	CA	6%
$X+0.00^\circ$	$Y+0.00^\circ$	

10. Ahora descubra el reflector en la 'Pared Diana' si ya lo instaló o instélelo. El reflector debe montarse lo más centrado posible con el haz luminoso, en una línea de visión clara y libre de obstáculos como puedan ser vigas, etc

El haz luminoso debe verse por lo menos **500mm** alrededor de los bordes del reflector con claridad para permitir una autoalineación satisfactoria.

Una vez que el reflector esté en su sitio el valor CA (Calidad del Aire) aparecerá, esto:

Manual	CA	125%
$X+0.00^\circ$	$Y+0.00^\circ$	

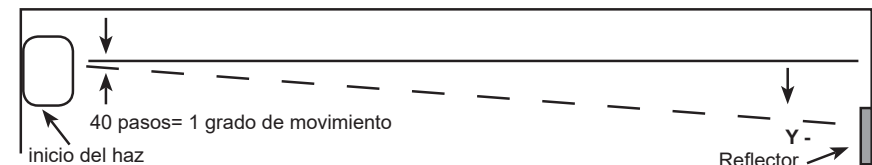
Manual	CA	13%
$X+0.00^\circ$	$Y+0.00^\circ$	

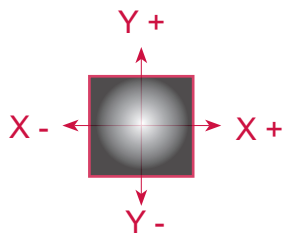
Si el valor de CA (Calidad del Aire) es alto (imagen de la izquierda) la unidad principal está viendo el reflector. La CA mínima para una autoalineación correcta es del 80% (por debajo de este valor la autoalineación fallará). Cuanto más alto sea el valor mejor (este valor puede ser superior al 100%).

Si no recibe una señal del 80% (imagen de la derecha) el haz de luz no está apuntando al reflector. Será preciso mover el haz hasta que reciba una lectura del valor CA por encima del 80%, lo ideal es por encima del 100%.

Ahora mire la posición del reflector en relación con el punto del haz luminoso. Necesitará enfocar el haz luminoso contra el reflector mediante el movimiento de la unidad principal a través del controlador sobre los ejes X e Y usando los mandos internos.

En el ejemplo siguiente verá que el reflector está por debajo del eje del haz luminoso. En este caso necesitará bajar el ángulo del haz luminoso hasta que reciba una lectura de CA (Calidad de Aire) sensiblemente superior al 100%.





Es posible ajustar la posición del haz en los ejes X e Y usando las teclas Left (izquierda, X-), Right (derecha, X+), Up (arriba, Y+) y Down (abajo, Y-).

El haz luminoso se desplazará sobre el reflector tal y como se muestra. El desplazamiento máximo del haz es de 5 grados. Mantenga pulsadas las teclas para desplazar el haz más rápido.

ES

En el siguiente ejemplo moviendo el haz abajo (-Y) se obtiene una mayor calidad del aire. Trate de obtener el mayor valor posible desplazando el haz en ambos ejes.

Manual	CA	6%
X+0.00°	Y+0.00°	

↓

(down)

El valor de CA debe estar por encima del 80% o la operación de Autoalineación fallará. Cuanto mejor sea el resultado más corto será el proceso de Autoalineación. Un resultado por encima del 100% es muy bueno.

Manual	CA	110%
X+0.00°	Y-0.26°	

↓

(down)

Presione ENTER para salir del Modo Manual y entrar en Autoalineación.

11. Habiendo obtenido una lectura de CA superior al 100% en el Modo Manual, pulse ENTER para salir del modo Manual y ENTER de nuevo para entrar en Autoalineación.

Autoalineación	(down)	8.7%	25%	112% A
		X+0.60°		Y+1.26°

Durante este proceso la Potencia de Señal y la Sensibilidad del Receptor se irán reduciendo para adaptarse a las condiciones de su entorno. El detector lineal moverá el haz automáticamente los ejes X e Y hasta alinearlos con el reflector (esta operación dura unos 10 minutos). Los valores X e Y deben estar por debajo de 1.5° y normalmente estarán entorno a los 0.9°. Si no es el caso reinicie la Alineación Manual.

Nota: Si el proceso no finaliza pasados 10 minutos compruebe que el haz no se ha ya desplazado y esté enfocando algún obstáculo. Si se obstaculiza el haz luminoso durante la Autoalineación el proceso se detendrá. Reinicie la Autoalineación pulsando la tecla Left Back y pulse ENTER.

Una vez completado el proceso verá un mensaje de Alineación Completada, pulse la tecla Left (Back) para salir y el sistema de detectores lineales ya está listo.

Ahora la pantalla mostrará la calidad del aire, el valor puede oscilar ligeramente en un par porcentual por encima y debajo de 100%.

Calidad del aire 100%
Estado - NORMAL

2.4- Pruebas

Para probar que el detector lineal está alineado correctamente necesitará realizar dos pruebas.



1. Prueba de AVERIA. Esto se hace para confirmar que la señal de retorno es del reflector. Cubra todo el reflector un segundo. Si el haz se dirige correctamente al reflector la señal CA se reducirá a 0% (máximo 10%) y entrará en el estado de AVERIA (después de 10 segundos). El LED ámbar parpadeará en el controlador y en la pantalla mostrará el mensaje AVERIA. Si el valor CA sigue estando por encima del 10% significa que hay reflexiones de otro objeto que no es el reflector. Esto debe ser corregido y realizar una nueva prueba de avería conseguir que el valor de CA descienda por debajo de 10%.

Calidad del aire 0%
Estado - AVERIA



ES



2. Prueba de ALARMA. Después de haber completado la prueba de AVERIA, la prueba de ALARMA confirma el correcto funcionamiento de la barrera. Habiendo cubierto el reflector completamente para la prueba AVERIA, ahora hay que dejar que el haz recupere su estado normal y luego cubrir la mitad del reflector, esto causará la reducción de la señal de retorno al 50%, entonces la barrera debe entrar en el estado de ALARMA (después de 10 segundos). Una vez que haya completado con éxito estas dos pruebas, la barrera está correctamente instalada.

Calidad del aire 50%
Estado - FUEGO



Ahora el sistema de detectores lineales está programado y probado

Puede ajustar su barrera para adaptarse al entorno si fuera necesario. Mire a través de los siguientes menús para ver los ajustes disponibles.

3. Sistema de pantallas y menús

3.1 Pantalla de Inicio

Calidad del aire 100%
Estado - NORMAL

Esta es la pantalla que normalmente debería aparecer cuando la barrera queda correctamente instalada.

Otras pantallas que pueden aparecer:

ALARMA

Calidad del aire 29%
Estado - FUEGO

El nivel de calidad del aire ha caído por debajo del valor umbral de alarma.

Si la alarma está configurada en modo enclavado (latching) y se necesita rearmar la alarma pulsa ENTER para ver esta pantalla:

Reset Alarma

pulse ENTER de nuevo para reiniciar y volver a la pantalla normal.

También puede rearmar el sistema interrumpiendo la alimentación de la barrera durante 5 segundos. Si está configurada como autoreset, la barrera se reiniciará automáticamente a modo normal.

AVERÍA

Calidad del aire 0%
Estado - AVERIA

La trayectoria del haz ha sido completamente bloqueada durante 1 segundo (se utiliza cuando se encuentran fallos en la puesta en marcha).

ERROR

Calidad del aire XX
Estado - AVERIA

No hay comunicación con la Unidad Sensora. Esto podría deberse a que el cable no está conectado, o que la Unidad Sensora no está conectada al controlador. Esto se puede comprobar midiendo la resistencia en de los terminales negros y grises. Si está conectado debe haber 110ohms y si no está conectado en un extremo este medirá 220ohms.

ALINEAMIENTO

Calidad del aire 89%
Estado - ALINEADO

Esta pantalla aparecerá cuando el haz está realizando una alineación automáticamente, normalmente a causa de un movimiento de la construcción.

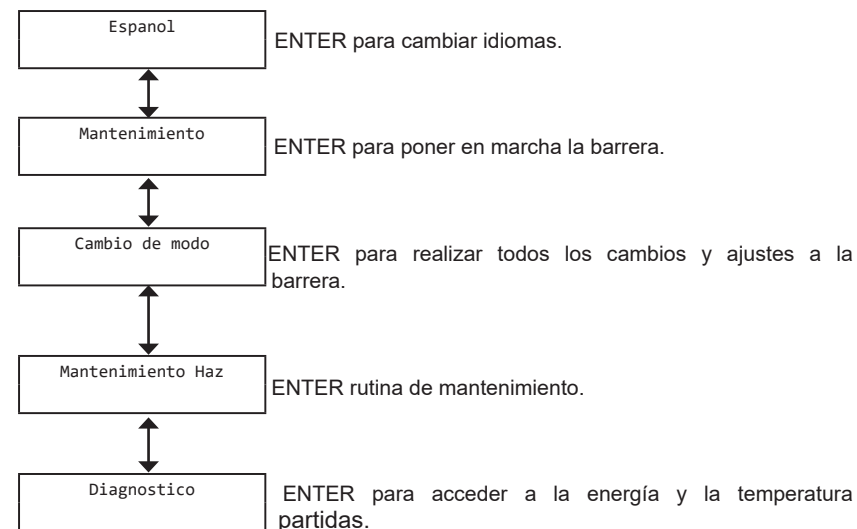
SUCIEDAD COMPENSACIÓN

Estado - Comp Suice

Esto se debe a que la compensación de suciedad ha alcanzado su máximo nivel – “LED AVERIA” o “LED ALARMA” pueden parpadear.

3.2 Cómo utilizar el sistema de menús

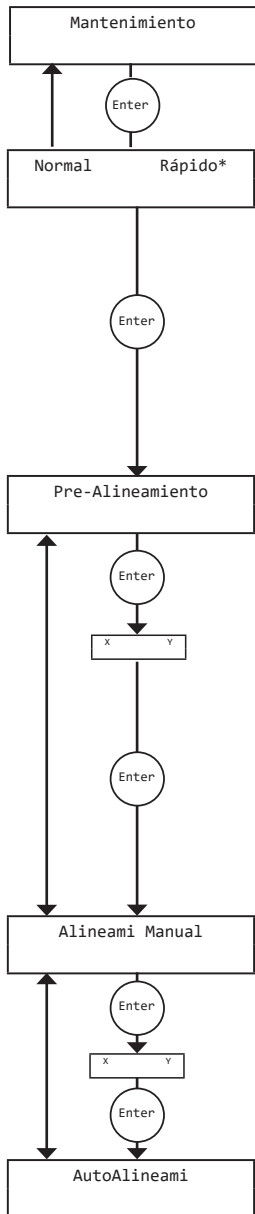
Pulse el botón ENTER para entrar en el sistema de menús, a continuación, pulse DOWN para pasar por las opciones del menú principal:



3.3 Elementos de menú individuales

- Idioma
- El lenguaje se ajusta en fábrica a inglés, si esto es correcto pulse ENTER para continuar con la puesta en marcha o la flecha hacia arriba para volver a la pantalla de inicio. Para cambiar el idioma utilice las teclas derecha e izquierda para cambiar a su idioma preferido y pulse ENTER para confirmar su elección - se podrá continuar en el idioma de su elección.

2.



Pulse el botón ENTER para entrar en la puesta en marcha.

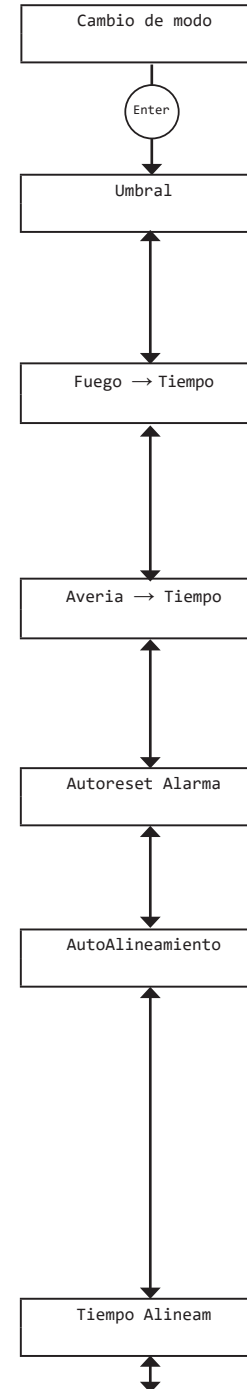
Pulsando derecha o izquierda cambiamos entre modo normal y modo rápido. Se recomienda utilizar el modo rápido (en el modo normal, el sistema utiliza 3,5 mA, en modo rápido utiliza 17mA). Si está poniendo en marcha más de una barrera a la vez y el sistema no puede soportar el consumo de corriente, puede ser necesario utilizar el modo normal para evitar un consumo excesivo de corriente. El modo rápido permite incrementar x4 veces la respuesta del motor y puede ser más rápido para poner en marcha cada barrera a su vez. Una vez completada la puesta en marcha, la barrera volverá automáticamente al modo normal de baja potencia - (3,5 mA).

Pulse el botón ENTER para comenzar la pre-alineación. En la Prealineación debe cubrir SIEMPRE EL REFLECTOR. Se inicia al 10% de la potencia de emisor y 5% de sensibilidad del receptor, la sensibilidad del receptor se incrementará automáticamente a un máximo de 100%, entonces la potencia de salida se incrementará. Estos ajustes se detendrán automáticamente cuando una intensidad de señal recibida alcanza el 6%, esta señal recibida es la potencia de retorno de la señal de salida sin un reflector (si no hay señal de retorno recibida, la barrera alcanzara la plena potencia y la pantalla dirá Prealineación Completa). Si usted no recibe la potencia de salida suficiente y se están recibiendo lecturas, esto suele ser porque usted está recibiendo un reflejo de un objeto cercano, utilice las teclas izquierda, derecha, arriba y abajo para evitar la obstrucción. Cuando esté satisfecho con su lectura, onfirme pulsando el botón derecho, esto le llevará a la Alineación Manual. Si desea cancelar la Prealineación pulse el botón izquierdo.

Pulse ENTER para entrar en la alineación manual. Ahora puede retirar la cubierta del reflector o instalarlo. Observará un gran salto la intensidad de la señal. Si no hay ningún salto utilice las teclas X e Y para localizar el reflector y tratar de alcanzar una cifra de alrededor de 100% o más para poder llevar a cabo una alineación automática satisfactoria.

Pulse el botón ENTER para comenzar la autoalineación. La barrera va a calibrar su potencia y buscará de los bordes del reflector ajustando su potencia y alineándose sobre el reflector. Una vez que ha encontrado los cuatro bordes dos veces, entonces se centrará en el centro del reflector y la pantalla dirá Alineamiento Completo. Pulse el botón ENTER para volver a la pantalla de inicio. Si se cancela el alineamiento significa que algo ha cruzado la trayectoria de la señal recibida de la barrera y la señal se ha perdido. Pulse atrás / izquierda para volver al Autoalineamiento.

3.



Aquí podemos hacer cambios en el comportamiento de la barrera. Pulse el botón ENTER para entrar en el Cambio de Modo y los submenús.

Use las teclas derecha e izquierda para aumentar o disminuir la sensibilidad de la barrera. El ajuste de fábrica es un 35% (es decir, la señal recibida ha de pasar por el 35% para activar el relé de Alarma. Esta sensibilidad se puede ajustar entre 25% (sensible) y 50% (menos sensible) (pulse ENTER para volver a cambio de modo abajo para ir al Fuego → Tiempo).

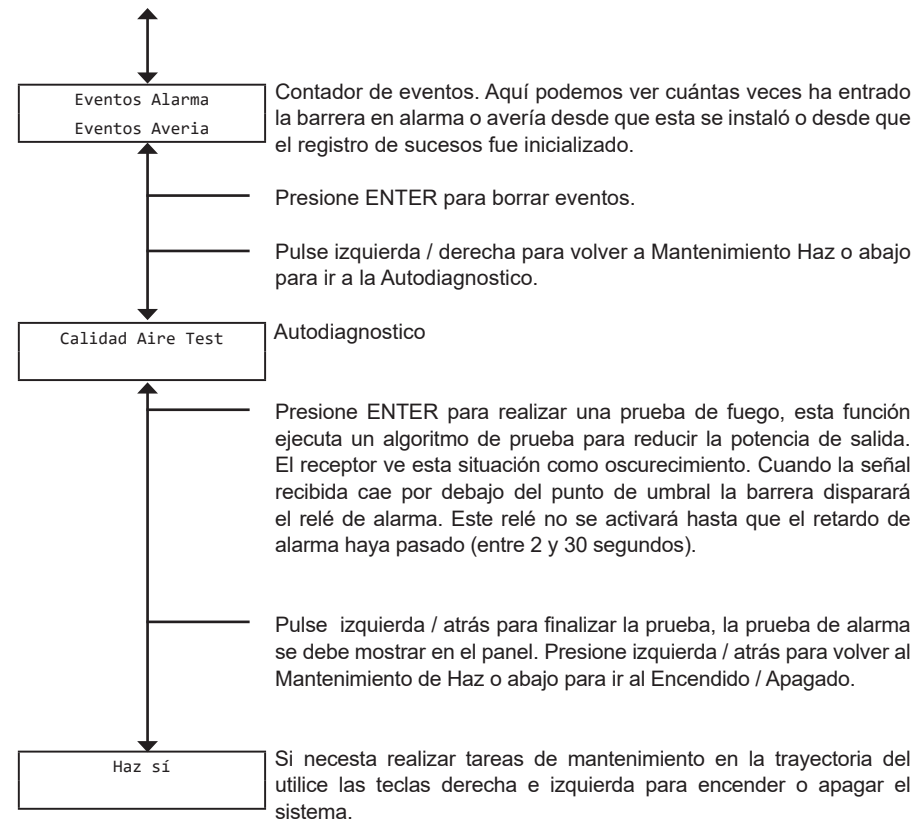
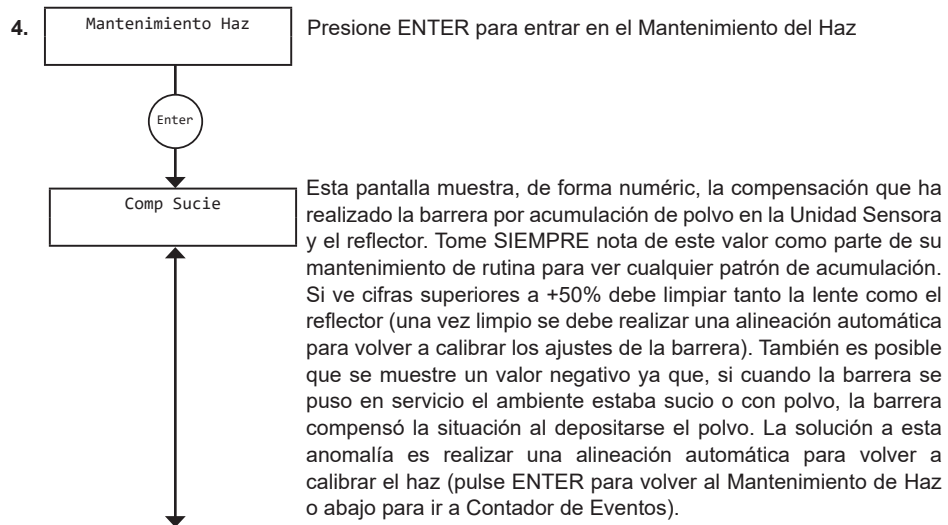
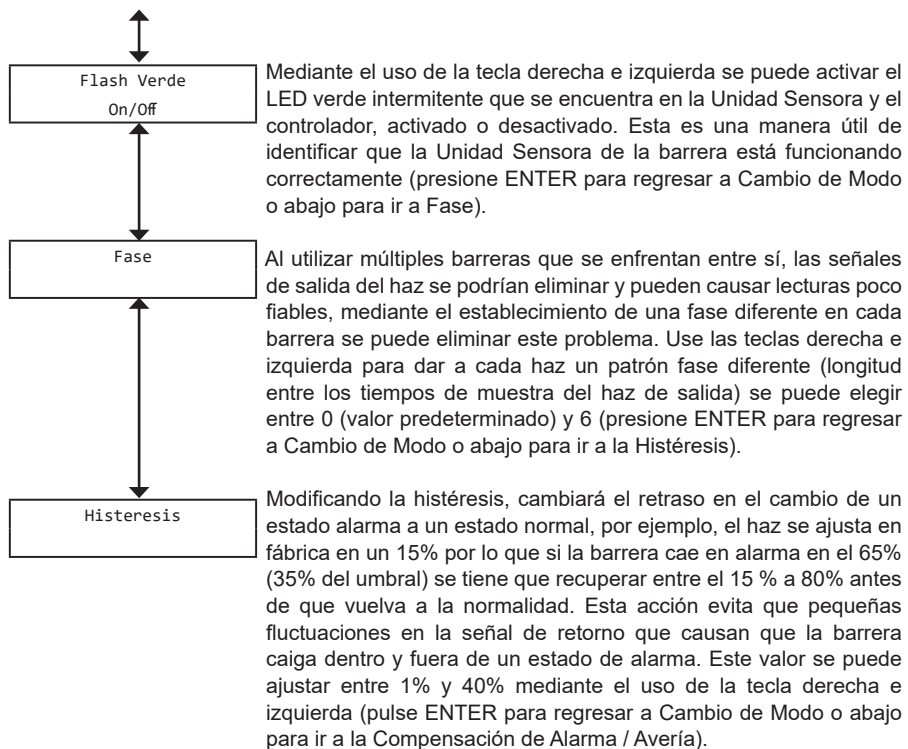
Aquí podemos ajustar el tiempo que la barrera tiene que estar en alarma antes de que se active el relé de alarma "FIRE". El ajuste de fábrica es 10 segundos, es posible aumentar este tiempo si hay algo que puede ocultar momentáneamente la trayectoria del haz (aves / carretilla elevadora). Este tiempo se puede ajustar entre 2 y 30 segundos con las teclas derecha y izquierda (pulse ENTER para regresar a cambio de modo o abajo para ir a la Avería → Tiempo)

Aquí podemos establecer el tiempo de retardo de avería entre 2 y 60 segundos (10 segundos por defecto). Para que la barrera entre en Avería el haz debe estar totalmente bloqueado más de 1 segundo. Ajuste este tiempo con las teclas derecha e izquierda (pulse ENTER para volver al cambio de modo o abajo para ir al Autoreset Alarma).

La barrera está ajustada a autorreset de fábrica cuando la señal recibida se eleva por encima del umbral de histéresis de alarma. Esto se puede configurar para enclavamiento si el sistema lo requiere. Cambiolo utilizando la tecla derecha e izquierda (pulse ENTER para volver a cambio de modo o abajo para ir a AutoAlineamiento).

Es posible que desee desactivar la función de alineación automática, por ejemplo, en un entorno que a menudo se llena de humo. Esta función se activa cuando la señal recibida cae por debajo de 90%, es el punto en el que la barrera comprueba automáticamente el movimiento del edificio. Si la barrera trata de alinearse a través del humo puede que no lo consiga si no es capaz de ver los bordes del reflector. Use las teclas derecha e izquierda para activar y desactivar este modo. Asegurese de que la Unidad Sensora de la barrera está en una zona de fijación robusta, pared de ladrillo o cero estructural antes de activar esta función. El alineamiento automático seguirá funcionando en la puesta en marcha (pulse ENTER para volver al cambio de modo o abajo para ir a Tiempo Alineamiento).

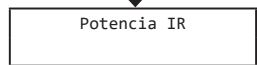
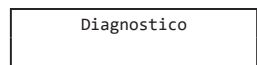
Este valor se fija en fábrica a 4 horas. Puede ajustarlo mediante las teclas derecha e izquierda, entre 0 y 12 horas (presione ENTER para regresar a Cambio de Modo o abajo para ir a Flash Verde).



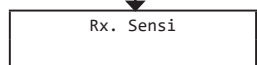
Esto se mostrará como una avería en el panel.

Presione ENTER para volver al Mantenimiento del Haz.

5. Diagnostico Presione ENTER para entrar en diagnósticos.



Esta pantalla muestra la potencia de salida del haz que está generando el emisor. Se puede aumentar o disminuir mediante el uso de la derecha e izquierda teclas (pulse ENTER para volver a Diagnósticos o abajo para ir a la Sensibilidad RX).



Esta pantalla muestra la sensibilidad del receptor y puede modificarse mediante las teclas derecha e izquierda (pulse ENTER para volver al Diagnóstico o abajo para ir a la Temperatura).

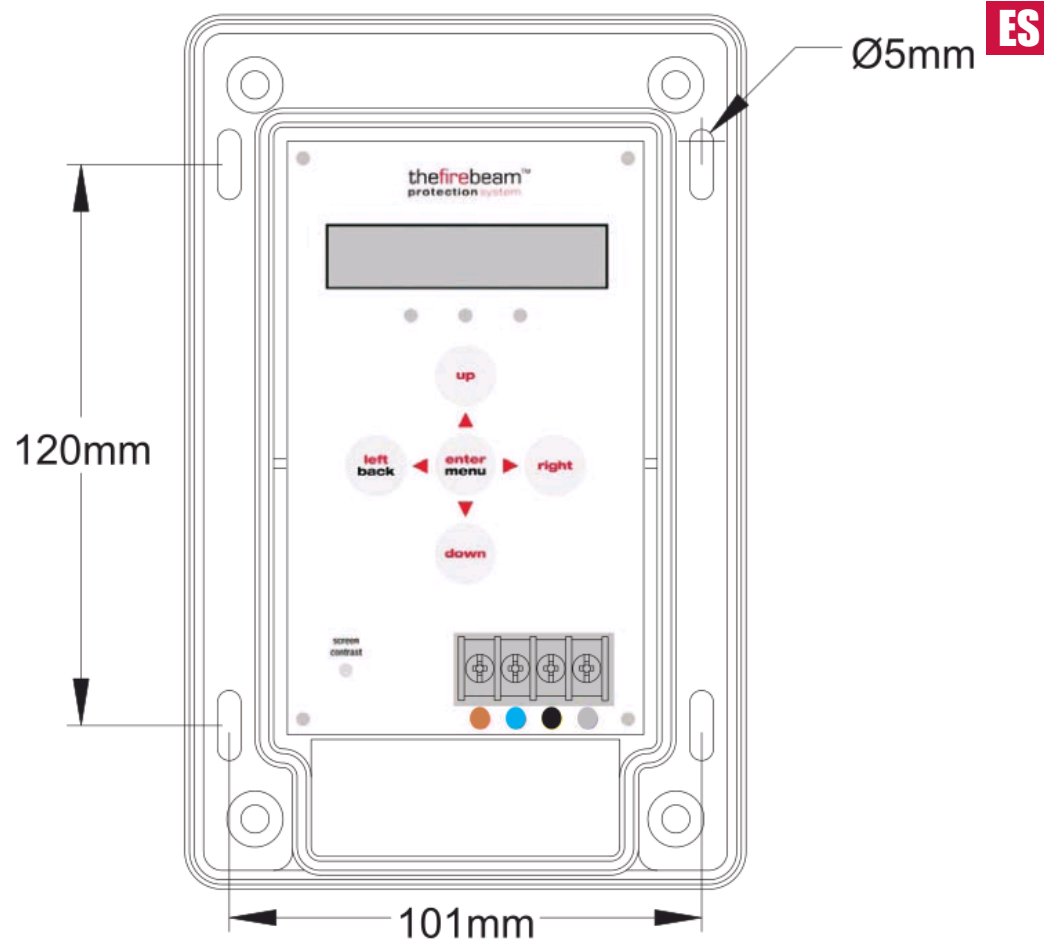


Aquí podemos ver la temperatura en la Unidad Sensora de la barrera y el parámetro de compensación (no se puede ajustar). Presione ENTER para volver al Diagnóstico.

ES

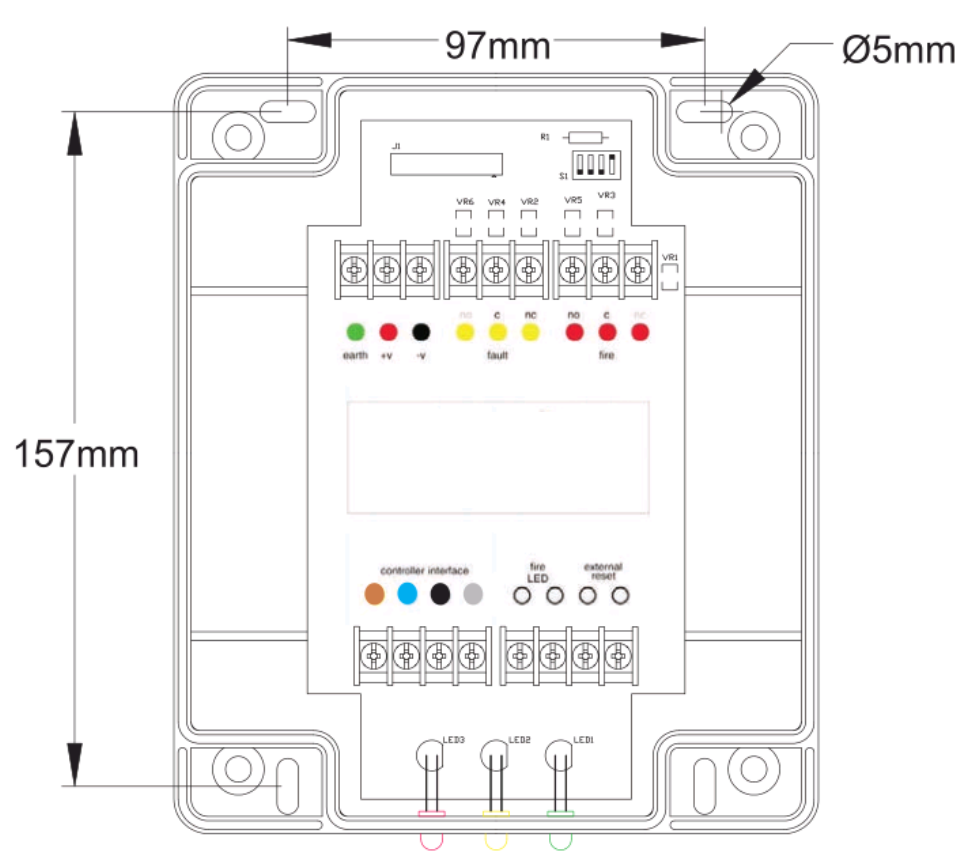
4. Características técnicas

4.1 Dimensiones del módulo de control

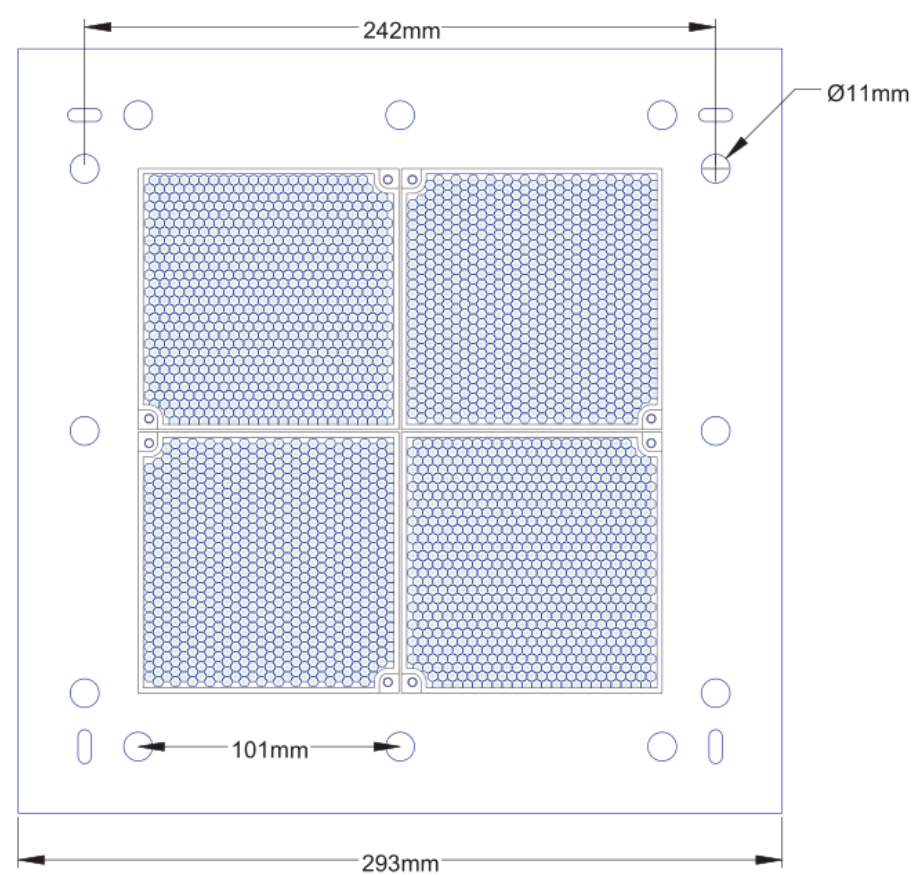


ES

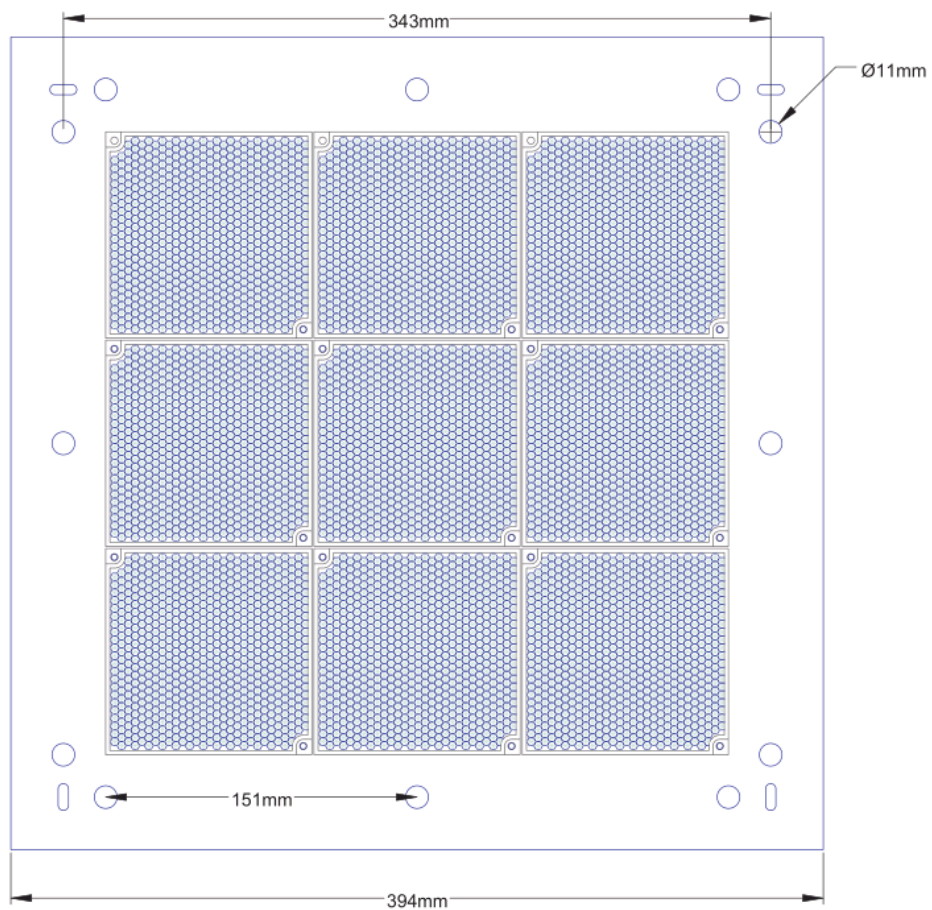
4.2 Dimensiones de la barrera



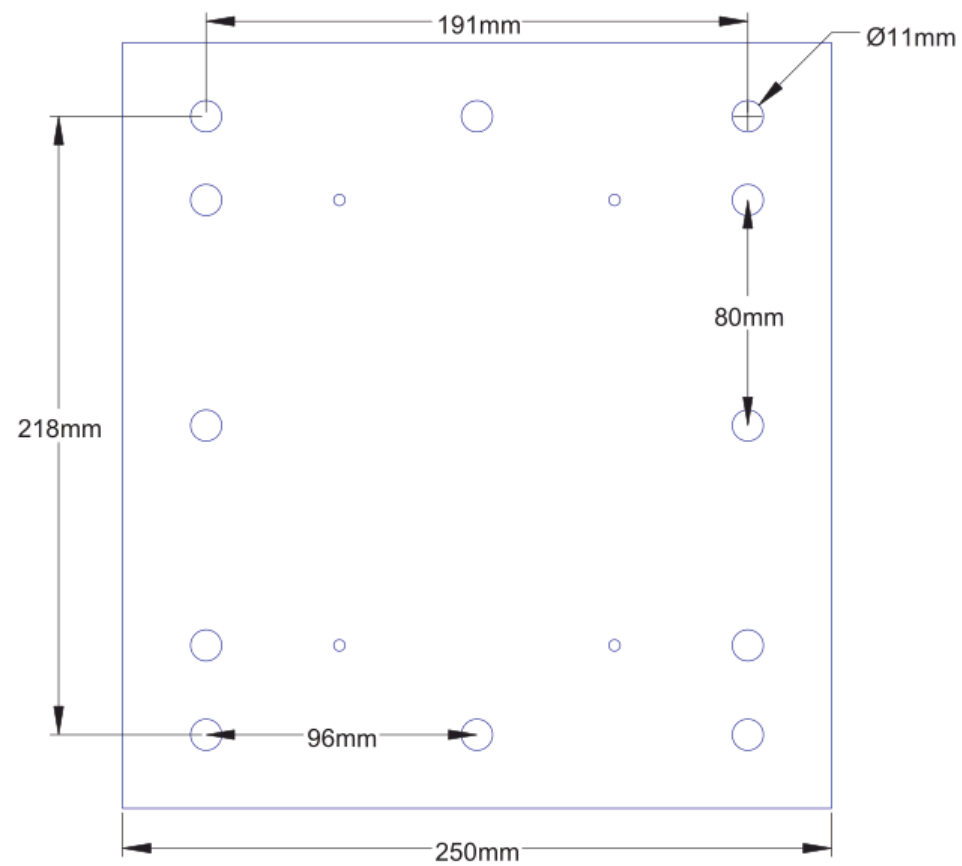
4.3 Dimensiones del kit de espejos de 40 a 80 metros



4.4 Dimensiones del kit de espejos de 80 a 100 metros



4.5 Dimensiones de la placa de montaje de la barrera (opcional)



5. Características técnicas

Características eléctricas:

Voltaje de aliment. 12 to 30 VDC
Corriente de alim. 3,5mA / 17mA
(modo normal / rápido) en todos los estados de operación

Características medioambientales:

Temperatura: -10°C a +55°C
Humedad: 10 a 95% RH
Sin condensación
Grado de protection. IP65 cuando esta montado adecuadamente

Características mecánicas:

Cabeza detector.
180mmH x 155mmW x 137mmD
Peso 1.1Kg
Controlador.
185mmH x 120mmW x 62mmD
Peso 0.55Kg
40KIT80 Reflector de medio alcance.
293mmH x 293mmW x 5mmD
Peso 0.8Kg
80KIT100 Reflector de largo alcance.
394mmH x 394mmW x 5mmD
Peso 1.8Kg
ADAPTADOR.
270mmH x 250mmW x 5mmD
Peso 0.6Kg
(Para montar la cabeza en superficies difíciles)

Características Ópticas:

Longitud de onda.
870nm
Máximo ángulo de ajuste.
±5°
Angulo de desalineación máximo.
(estático no auto-alineamiento)
Cabeza detector ±0.4° Reflector ±2°

Características de funcionamiento:

Cobertura:
Detector lineal.
Standard 7 a 70 metres
40KIT80.
Kit Medio Alcance 70 a 140 metres
80KIT100.
Kit Largo Alcance 140 a 160 metres

Niveles de sensibilidad de la alarma:
25%(1.25dB) a 50%(3dB) en
1%(0.05dB) incrementos (por defecto
35% (1.87dB))

Nivel de sensibilidad de alarma:
<4%

Condición de alarma:
El oscurecimiento cae por debajo del nivel predefinido de alarma
Tiempo de alarma ajustable de 2 a 30 segundos en incrementos de in 1 segundo (10 segundos por defecto)

Indicación de Alarma:
Controlador – FIRE (FUEGO - ALARMA)
Controlador LED Rojo intermitente
Emisor LED Rojo intermitente
Relé de alarma Contactos
Rango 2A @ 30 VDC

Test/Reset Características:
Función de prueba del haz por el controlador
Alarma enclavable / autorearmable seleccionable (por defecto autorearme)
Rearme de la alarma en modo enclavado: quitar tensión durante >5 segundos, aplicar >5 VCC en las conexiones de reset en de la unidad de emisión.

Nivel de sensibilidad de fallo:
90%

Condición de fallo (avería):
Caída del oscurecimiento por debajo de los niveles de fallo tras 1 segundo
Caída de la alimentación o por debajo de < 9 VDC
Modos de ajuste, Pre-alineamiento y Auto Alineamiento
Desconexión del haz durante el mantenimiento (auto reset en 8 horas para conexión por olvido)
Tiempo para la condición de fallo ajustable,
de 2 a 60 segundos en incrementos de 1 segundo
(por defecto 10 segundos)

Indicación de fallo:
Controlador Estado – FAULT (FALLO - AVERIA)
Controlador LED amarillo intermitente 1 Segundo
Cabeza LED amarillo intermitente 1 Segundo
Relé de fallo Contactos
Rango 2A @ 30 VDC

Condición de reposo:
El nivel de oscurecimiento está sobre el nivel de alarma
Controlador estado – NORMAL
Controlador LED verde intermitente 1 segundo
Programable on/off
Cabeza LED verde intermitente 1 segundo
Programmable on/off
Auto-alineamiento/Rayo Contaminacion
Compensacion:
Auto-alineamiento durante el funcionamiento normal si el oscurecimiento cae por debajo del 90% (sin efecto en modo de normal de operación)

Compensación por contaminación, verifica cada 4 horas. Datos de compensación disponibles en el controlador

